# ハイクリアランス農機によるサトイモ品種 '愛媛農試 V2 号' における土入れ作業の省力化

市川剛士 吉田宏\* 藤井栄一 橘卓三 菊池啓一\*

Labor-saving method for scatter soil on the ridge bed of taro cultivar 'Ehime-Noushi V2 gou' cultivation using the high-clearance agricultural machinery

ICHIKAWA Takeshi, YOSHIDA Hiroshi, FUJII Eiichi, TACHIBANA Takumi and KIKUCHI Keiichi

#### 要旨

愛媛県のサトイモ主要品種'愛媛農試 V2 号'の高品質,安定生産のために欠かせない土入れ作業(畝間の土壌を畝マルチ上に 2~5cm 厚に覆土)において,生育中のサトイモ茎葉を畝ごとまたぎながら走行できるハイクリアランス農機の適用を目指し,作業性及び作業精度,サトイモ茎葉への損傷,収穫物への影響を明らかにした.2021年に愛媛県農林水産研究所内の圃場においてハイクリアランストラクタにロータリカルチベータを装備し土入れを実施したところ,慣行の歩行型管理機による作業と比較し所要時間が短縮され,サトイモ茎葉は損傷したものの,秀品率・収量において未走行畝の収穫芋と有意差はみられず,20 cm高の畝や土壌硬度 20mm (山中式土壌硬度計の値)に踏み固めた畝間土壌でも土入れが可能であることを確認した.2022年には県内複数のサトイモ栽培圃場において,乗用管理機にロータリを装備し土入れを実施したところ,各圃場において特に問題なく作業できた.以上の結果から,土入れにハイクリアランス農機を用いることで更なる省力化に繋がることが示唆された.

キーワード:中間管理,ハイクリアランストラクタ,乗用管理機,全期マルチ栽培

# 1. 緒言

2022 年産の愛媛県におけるサトイモの収穫量は、 全国都道府県別順位で埼玉県(17,900 t), 宮崎県 (13,600 t), 千葉県(13,200 t)に次ぐ8,880 tの第 4位となっている (農林水産省, 2023). 本県におけ るサトイモ栽培の歴史を紐解くと縄文時代に遡るこ とが推察されている(峰ら, 2004). また、日本最古 の農書とされる親民鑑月集(清良記巻7)には、戦 国時代末期(1558~1588年)に本県南予地方(現宇 和島市三間町) において、八花芋、はうこ芋(ほう こ芋), 大芋, 白唐芋, 黒唐, つじ芋, 真芋, 栖白芋, 永芋、丸芋、露芋(蓮芋)、実赤芋の12品種が栽培 されていた史実が残されている(岡本・松浦,1970). 一方, サトイモは, 18世紀中頃に大洲市で県内最初 のいも炊き(地元の人々の素朴な風習)が行われて いること (大洲市, 2021), 峰ら (2004) が県内で 7 種の分類 - 21 種の料理名 - 55 種の地域通称名を整 理しており, 古くから県内各所で常食されていたこ とが確認できる.

現在、本県のサトイモの生産現場では、愛媛県が育成した'愛媛農試 V2 号'(中川ら, 2015)が広く普及し、サトイモは高収益の水田転換品目であることから JA ブランド「伊予美人」(全農商標)として販売促進が図られている. 2019 年 3 月には、サトイモ主要産地となる東予地区の 4JA が参加する広域集出荷施設が稼働(全農愛媛県本部, 2019)された追い風もあり、更なる生産拡大が見込まれている.

'愛媛農試 V2 号'では、種芋の定植から収穫までの間、マルチを取り去ることない「全期マルチ栽培」が定着しており、中間管理として5月下旬から6月上旬頃に株元のマルチ上に2~5cm程度の厚さに土を被せる土入れと呼ばれる作業が行われている(愛媛県東予地方局産業経済部産業振興課地域農業室四国中央農業指導班、2009). 現在、土入れは歩行型管理機の利用が主流であり(東予地区さといも技術協議会、2023)、作業者は土壌硬度によっては管理機のハンドルを押さえながら畝間を歩くため、労働負荷が高く、特に大規模生産者になると、天候条件等によっては適切な作業を終えることができないた

<sup>※</sup>現 愛媛県中予地方局農林水産振興部農業振興課

め、収穫芋の収量や品質を低下させる恐れがある.

そこで、作業の省力化の観点から乗用タイプで最低地上高が高く、生育中のサトイモ茎葉を畝ごとまたぎながら作業できるハイクリアランス農機を用いた土入れ作業について、その作業性、収穫芋の秀品率・収量性、作業精度を検討した。

本試験は 2021~2023 年の県単事業, 戦略的試験研究プロジェクトにおける「サトイモ大規模省力生産技術の開発」に係る試験課題で実施した.

#### 2. 材料および方法

#### 2.1 2021 年試験

愛媛県農林水産研究所の A13 及び A101 圃場で実施した. 土質は花崗岩に由来する砂壌質灰色低地土であり,サトイモ品種'愛媛農試 V2 号'を用い,2021年4月19日に,株間33 cm,畝間130 cm,黒マルチ被覆した台形畝に,種芋の頂部から地上部までが15 cmの深さになるように定植した.畝の高さは2区設け10 cmと20 cmとした.

ハイクリアランス仕様のトラクタ(以下,ハイクリトラクタ)では、ヰセキ農機株式会社製のRTS25にニプロ松山株式会社製ロータリカルチベータ(以下ロータリ)RM - 212を装着した農機,対照には慣行農機の歩行型管理機(株式会社オーレック社製AR450)を供試した.土入れは、1回目を6月9日,2回目を6月28日に実施した.

### 2.1.1 土入れ作業の所要時間の計測

ハイクリトラクタ及び歩行型管理機が, 畝端から 5mの地点に到達した時点から時間計測を開始し反対側の畝端から 5mの地点に到達するまでを直進時間, その地点から, 向きを変えて次の畝端から 5m の地点に達するまでを旋回時間に設定した.

# 2.1.2 畝の高さがマルチ上覆土厚に及ぼす影響

ポリマルチで被覆した畝を 10 cm及び 20 cm高に整地し、ハイクリトラクタ及び歩行型管理機により土入れを行った後、畝の中央部に載った覆土の厚さを測定した.

# 2.1.3 ハイクリトラクタの走行がサトイモ茎葉の傷,収穫芋の品質・収量に及ぼす影響

10 cm及び 20 cm高の畝について, 2 回目の土入れ 作業前に草高 (cm) を測定し, ハイクリトラクタが

またいだ畝の茎葉への損傷程度を次の基準で調査した.0:損傷なし(茎が傾いたものの葉に破れや欠損が見られない),1:葉の破れ軽度(破れが見られるが欠損無し),2:葉の破れ中程度(葉の一部が欠損),3:葉の破れ甚(茎だけになった葉が見られる),4:茎折れあり(折れた茎が見られる)で各区20株調査した.2021年12月1日,2022年1月31日には各区5株について芋を掘り取り,ハイクリトラクタがまたいだ畝,対照を通常畝として,秀品率,収量を比較した.

### 2.1.4 土壌硬度がマルチ上覆土厚に及ぼす影響

畝間を湛水し、練り込んだ後に自然乾燥させ土壌 硬度を山中式土壌硬度計の値 20mm まで固めた区と、 通常の畝間(同値 10mm)について土入れ後の覆土の 厚さと作業時間を測定し比較した.

#### 2.2 2022 年試験

サトイモ品種 '愛媛農試 V2 号'を栽培する県内のA圃場(西条市田野),B圃場(今治市大西町),C圃場(松山市北条),D圃場(松前町大字中川原),E圃場(宇和島市津島町)の5カ所で現地実証した.

ハイクリアランス農機にはヰセキ農機株式会社製の乗用管理機 JK14 - H120GWT,対照農機の歩行型管理機には、2021年試験と同じ農機となる株式会社オーレック製 AR450を供試した.

土入れ前に,現地圃場の走行予定の畝(3本)の長さを3等分し,各畝の中心地点高さ,幅,畝間の広さ(畝と畝間の平面部分)を測定した.

選定した畝の1本については、上記中心地点の畝間の土壌硬度を山中式土壌硬度計によって測定した。併せて、試験当日の草丈、葉数を計測した。さらに、当該地点の土壌を採取し所内へ持ち帰って風乾させ、土壌水分率を算出した。

直進,旋回時間は,作業開始(管理機のロータリの回転開始時)から計測開始し,畝端に到達し,ロータリが回転停止するまでとした.旋回時間は,畝端に到達し,ロータリが回転停止するとともに計測開始し,向きを変えて,次の畝の作業を開始する(ロータリ回転開始)までとした.

全圃場でロータリ回転開始からエンジン回転数は 最大量を維持した。また、乗用管理機は1速と2速 の2段階に変速可能であったことから、1速と2速 で走行して計測した。なお、不測の事態で旋回時の 切り返しに手間取った場合や、ロータリの調整等で 停止した場合の取得データは除外した.

# 3. 結果及び考察

#### 3.1 2021 年試験

# 3.1.1 土入れ作業の所要時間

ハイクリトラクタは1工程で2列分の畝を処理で きたのに対し, 歩行型管理機は全ての畝間で稼働さ せる必要があった. 直進時の作業スピードは、ハイ クリトラクタ 0.31m/秒, 歩行型管理機 0.19m/秒で あった(表1). 旋回に要する時間は、ハイクリトラ クタ 67.6 秒, 歩行型管理機 85.0 秒であった. これを 元に縦 51.3m×横 19.5m, 畝幅 1.3m, 畝数 15 列, 約10aの圃場を想定し、作業時間を試算したところ、 ハイクリトラクタは直進8回,旋回7回の25分30 秒, 歩行型管理機は, 直進 16 回, 旋回 15 回の 79 分 37 秒となった (表 1). ハイクリ農機は、大規模経 営農家による水稲、大豆での利用(鍋島・岩井、1998) の他, 野菜での利用も検討されており, コンニャク (田村, 2018), 根深ネギ(西端, 2001), キャベツ (小出,1999)で導入され、中耕作業の時間短縮につ ながった報告がある. サトイモでは、杉本ら(2011) がトラクタ直装型培土機によるサトイモの省力培土 技術を開発しているが、トラクタ走行による茎葉へ の損傷を懸念し 20kW 級のトラクタが畝溝を走行で きるように畝溝を広げた栽培様式に変更しており, ハイクリトラクタを使用していない点が愛媛農水研 の取り組みとは異なっている.

# 3.1.2 畝の高さが覆土厚に及ぼす影響

畝の高さ 10 cm及び 20 cm区におけるハイクリトラクタの覆土厚は、それぞれ 69.3 mm、66.7 nm となった.一方、歩行型管理機では、それぞれ 26.7 mm、20.0 mm となり、畝高 20 cm区でやや薄くなっていた(表 2).

# 3.1.3 ハイクリトラクタの走行がサトイモ茎葉の損傷、収穫芋の品質・収量に及ぼす影響

畝の高さ 10 cm及び 20 cm区における損傷程度は平 均で1程度であった(表3).12月1日,1月31日 の秀品率, 収量においてハイクリトラクタがまたい だ畝, 通常畝の間にトラクタ走行による有意差は得 られなかった(表4).なお,ハイクリトラクタがま たいだサトイモ葉柄は倒伏したが、6月9日のトラ クタ走行5日後には外観上生育は回復した. 杉本ら (2011)は開発したトラクタ直装型培土機において、 サトイモ葉柄がトラクタの後輪や培土機のサイドカ バーにより損傷が生じやすいことから塩ビパイプを 取り付けて改良している. ハイクリ農機においても, 機体の下側部分にシートを取り付けたり、前方に塩 ビ管を設置することで茎葉の損傷を軽減できる. と ころで, サトイモは, 子芋の葉由来の光合成産物は, 塊茎の肥大に寄与していることが報告されており (杉本, 2001), 子芋着生時期に土入れを行うこと で畝内地温の上昇と孫イモの芽つぶれを防ぎ、青い 芋の発生抑制、芋の肥大も期待できる(東予地区さ といも技術協議会、2023)、現地では土入れをする ことで子, 孫芋の形状が良くなるといわれており, '愛媛農試 V2 号'の高品質安定生産のためには必 須の作業となっている.

#### 3.1.4 土壌硬度が覆土厚に及ぼす影響

ハイクリトラクタでは練り込みを行った締まった 土壌においても同様に土入れできた(表 5). 一方, 歩行型管理機では,土壌硬度 20mm の畝間を作業し た場合,1回の工程では十分な土量が上がらず,2回 の工程を要した(データ略).

表1 ハイクリトラクタによる土入れ作業時間(2021)

| 使用農機        | 作業速度<br>(m/秒) | 畝1m当たり作業時間<br>(秒/m) | 旋回時間<br>(秒) | 10 a 当たり<br>作業時間 |  |
|-------------|---------------|---------------------|-------------|------------------|--|
| ハイクリトラクタ    | 0.31          | 3.2                 | 67.6        | 25分30秒           |  |
| 歩行型管理機 (慣行) | 0.19          | 5.3                 | 85.0        | 79分37秒           |  |

<sup>1)</sup> ハイクリトラクタの作業速度,畝1m当たり作業時間は4回,旋回時間は5回測定した平均値.

<sup>2)</sup> 歩行型管理機の作業速度, 畝1m当たり作業時間は6回, 旋回時間は3回測定した平均値.

<sup>3) 10</sup> a 当たり作業時間は, 畝長51.3m, 畝幅1.3m, 畝数15列の圃場を想定し, 試算. (ハイクリトラクタは直進8回, 旋回7回. 慣行は直進16回, 旋回15回)

## ハイクリアランス農機によるサトイモ品種 '愛媛農試 V2 号'における土入れ作業の省力化

表2 畝の高さの違いがハイクリトラクタの覆土厚に及ぼす影響(2021)

| 使用農機       | 覆土厚     | (mm)    |
|------------|---------|---------|
| 使用辰饿       | 畝高10cm区 | 畝高20cm区 |
| ハイクリトラクタ   | 69.3    | 66.7    |
| 歩行型管理機(慣行) | 26.7    | 20.0    |

表3 ハイクリトラクタでの土入れ作業による作物体の損傷程度 (2021)

| 試験区     |   | 草高 (cm) | 損傷程度※ |
|---------|---|---------|-------|
| 畝高10cm区 | 1 | 41.9    | 1.05  |
|         | 2 | 41.7    | 1.05  |
| 畝高20cm区 | 1 | 46.5    | 1.35  |
|         | 2 | 39.5    | 0.90  |

1) 畝高さは3カ所の平均値、草高と損傷程度は各20株の平均値.

─ 0:損傷なし(茎が傾いたものの,葉に破れや欠損が見られない)

1:葉の破れ軽度(破れが見られるが欠損無し)

※評価基準 2:葉の破れ中程度(葉の一部が欠損)

3:葉の破れ甚(茎だけになった葉が見られる)

4: 茎折れあり (折れた茎が見られる)

表4 ハイクリトラクタによる土入れが収穫芋の秀品率と収量に及ぼす影響 (2021)

|         | 秀品率 (%) |      |      |      | 収量(g/株) |       |       |       |
|---------|---------|------|------|------|---------|-------|-------|-------|
| 試験区     | またい     | へだ畝  | 通知   | 常畝   | またいだ畝   |       | 通常畝   |       |
| •       | 12/2    | 1/31 | 12/2 | 1/31 | 12/2    | 1/31  | 12/2  | 1/31  |
| 畝高10cm区 | 42.4    | 28.8 | 48.9 | 33.8 | 1,650   | 1,971 | 1,728 | 1,691 |
| 畝高20cm区 | 36.9    | 23.3 | 34.5 | 37.2 | 1,381   | 1,350 | 1,448 | 1,360 |
| 調査月日    |         | *    | *    |      | n.s.    |       |       |       |
| 畝高さ     | *       |      |      |      | **      |       |       |       |
| トラクタの走行 | n.s.    |      |      |      | n.s.    |       |       |       |
| 交互作用    | n.s.    |      |      | n.s. |         |       |       |       |

<sup>1)</sup> 各5株の平均値.

2) 日付けは調査月日.

3) 分散分析結果 \*\*は1パーセント水準, \*は5パーセント水準で有意差あり, n.s.は有意差なし

表5 土壌硬度がハイクリトラクタの覆土厚に及ぼす影響 (2021)

| 試験区    | 硬度      | 覆土厚  | 作業時間 |
|--------|---------|------|------|
|        | (山中式mm) | (mm) | (秒)  |
| 練り込みあり | 20      | 21.2 | 51.3 |
| 通常畝    | 10      | 19.2 | 52.1 |

#### 3.2 2022 年試験

乗用管理機は、現地 5 圃場において、時期や土壌 硬度等に関わらず、2.5~4.2 cm厚の覆土を行うことができた(表 6). ただし、C 圃場の計測外の地点において、畝立て時にできた轍部分にタイヤをとられ、直進できないことがあり、畝間が 40 cm以下の狭いところ(畝幅が一定ではないため)では、ロータリで畝の横側を損傷した.

A及びD圃場では、土入れ作業中の乗用管理機の底部にサトイモが触れることはなく、土入れ時期が遅くなった B及び C圃場においてもサトイモ葉は本機に少し触れる程度であった.最も土入れ時期が遅くなった E圃場では、サトイモの草丈が高かったものの、畝が低かったこともあり、サトイモの葉の破れや倒伏等は、ほとんどみられなかった.

直進時の作業速度は,乗用管理機が1速では,0.23 m/秒と,慣行の歩行型管理機と同等となり,2速では2倍以上の0.51m/秒となり,旋回に要する時間は,乗用管理機は41.0秒,歩行型管理機では13.3秒

となった(表7).

2021年と同様に 10 a の圃場を想定し,作業時間を 試算すると,乗用管理機が 1 速の場合,34 分 12 秒. 2 速では17 分 47 秒. 慣行の歩行管理機では62 分 9 秒となり,45~71%量まで作業時間を削減できた.

なお、本プロジェクトでは試験の実施段階から開発する新技術を県内の生産現場と共有する方針としていたため、2022年5月26日には乗用管理機による土入れの実演(伊予郡松前町 株式会社まさきばたけ)、2023年8月7日には乗用管理機の更なる利用法としてサトイモ栽培中の圃場での薬剤散布に関する情報提供(西条市丹原町 農事組合法人あぐりん川根)として、生産者、現場指導者、マスコミ関係者に公開した。

生育中のサトイモを畝ごとまたいだ土入れ作業が 可能なハイクリアランス農機を用いることで、土入 れ作業の省力化及び効率化が図られ、サトイモの更 なる生産性向上に繋がるものと期待できる.

表6 乗用管理機によるサトイモ土入れ作業時の状況

| <del>****</del> = | 畝     |     |       | 畝間   | 畝間   |         | <del>44.</del> 44. | ## L |     |      |
|-------------------|-------|-----|-------|------|------|---------|--------------------|------|-----|------|
|                   | 実施日   | 長さ  | 幅     | 高さ   | 畝間   | 土壤硬度    | 水分率                | 草丈   | 葉数  | 覆土厚  |
|                   | (月日)  | (m) | (cm)  | (cm) | (cm) | (山中式mm) | (%)                | (cm) | (枚) | (cm) |
| A圃場               | 6月9日  | 54  | 69.9  | 22.0 | 52.3 | 17.1    | 20.8               | 25.6 | 4.7 | 2.6  |
| B圃場               | 6月13日 | 46  | 63.1  | 26.5 | 56.1 | 17.8    | 19.0               | 32.1 | 5.6 | 3.2  |
| C圃場               | 6月10日 | 25  | 61.4  | 23.6 | 56.1 | 13.0    | 20.8               | 35.2 | 4.5 | 4.2  |
| D圃場               | 5月26日 | 46  | 64.3  | 26.5 | 41.8 | 14.0    | 22.2               | 21.5 | 3.8 | 3.0  |
| E圃場               | 7月1日  | 78  | 113.3 | 13.7 | 44.4 | 18.3    | 18.5               | 67.2 | 4.6 | 2.5  |

<sup>※</sup> D圃場同条件における歩行型管理機による覆土厚は2.3cm.

表7 乗用管理機による土入れ作業時間 (2022)

| 使用農機       | 作業速度<br>(m/秒) | 畝1m当たり作業時間<br>(秒/m) | 旋回時間 (秒) | 10 a 当たり<br>作業時間 |
|------------|---------------|---------------------|----------|------------------|
| 乗用管理機 (1速) | 0.23          | 4.3                 | 41.0     | 34分12秒           |
| 乗用管理機(2速)  | 0.51          | 1.9                 | 41.0     | 17分47秒           |
| 歩行型管理機(慣行) | 0.23          | 4.3                 | 13.3     | 62分09秒           |

<sup>1)</sup> 作業速度, 畝1m当たり作業時間は4圃場, 旋回時間は3圃場における測定の平均値.

<sup>2)</sup> 10 a 当たり作業時間は、畝長51.3 m、畝幅1.3 m、畝数15列の圃場を想定し、試算. (乗用管理機は直進8回、旋回7回. 慣行は直進16回、旋回15回)

# 謝辞

本試験を実施するにあたり, 元井関農機株式会社 の酒井誠二氏, 木下栄一郎氏には最初に本プロジェ クトでのハイクリ農機の適用可能性をご相談し、井 関農機株式会社の小田切元氏, 勝野志郎氏, 長井訓 氏, 武智伊佐夫氏, 佐久間大輔氏には, 同社製ハイ クリトラクタのデモ機のご提供や実際の土入れ作業 を実施いただき,農林水産研究所の奈尾雅浩氏には 連絡調整をいただいた. また、株式会社ヰセキ中四 国の川端富士雄氏,明賀昌幸氏,矢守愛史氏には同 社所有の乗用管理機のデモ機のご提供や実際の土入 れ作業を実施いただき、農林水産研究所農業研究部 の淺海英記氏には本プロジェクトリーダーの立場か ら現地試験の連絡調整をいただいた. 同研究部の大 森誉紀氏には, サトイモでのハイクリアランストラ クタ適用のきっかけとなる貴重なご助言をいただい た. 農林水産研究所企画戦略部の大澤利春氏, 田中 大道氏には, 所内の試験圃場の栽培管理, 乗用管理 機による土入れ作業の実演、現地実証ではオペレー ターを担っていただいた. 加えて、県内サトイモ生 産現場の普及指導員, JA 営農指導員, サトイモ生産 者の皆様には、現地実証や成果の公表に当たって多 大なご協力をいただいた. ここに記し, 各位に厚く 御礼を申し上げる.

#### 引用文献

- 愛媛県東予地方局産業経済部産業振興課地域農業室 四国中央農業指導班(2009):サトイモ新品種「愛 媛農試 V2 号」の普及と機械化・省力一貫体系の 確立,産学官連携新品種産地化促進事業実績報告 書,2-4.
- 小出哲也 (1999): キャベツ生産の機械化最前線, 農業機械学会誌, 61 (5), 4-12.
- 峰弘子,武田珠美,宇高順子,川端和子(2004):愛媛県におけるさといもの栽培とその料理,日調会誌,37(2),259-264.
- 鍋島学,岩井昭衛 (1998):ハイクリアンランストラクタを活用した水田管理作業技術,富山県農技セ研報,18,13-26.
- 中川建也, 淺海英記, 玉置学 (2015): サトイモ新品種 '愛媛農試 V2 号'の育成とその特性, 愛媛県農水研報, 7, 16-20.
- 西端秀次(2001):乗用管理機を活用して飛躍的に省

- 力できる水田転換畑のネギ栽培, 今月の農業, 45 (12), 46 - 49.
- 農林水産省 (2023): 令和 4 年産都道府県別の作付面積, 10 a 当たり収量,収穫量及び出荷量,さといも,令和 4 年産野菜生産出荷統計,https://www.e-stat.go.jp/stat-search/files?page=1&layout=datalist&toukei=00500215&tstat=000001013427&cycle=7&tclass1=000001032286&tclass2=000001032933&tclass3=000001212604&cycle\_facet=tclass1%3Atclass2%3Atclass3&tclass4val=0
- 岡本千才, 松浦郁郎 (1970): 清良記, 松浦郁郎校訂, 佐川印刷, 愛媛県宇和島市吉田町, 11-12, 66-116
- 大洲市 (2021): (特集) 観光行事となって 55 年 肱 川の恵みが育んだ「いもたき」, 広報おおず 9 月号 No.200, 2-5.
- 杉本秀樹 (2001): サトイモ個体群光合成と塊茎収量 に対する子イモ葉身の貢献度,日作紀,70(1),92-98.
- 杉本光穂, 深見公一郎, 今園支和, 井上英二 (2011): トラクタ直装型培土機によるサトイモの省力培土 技術の開発, 農作業研究, 46 (1), 15 - 25.
- 田村晃一 (2018): 研究成果等の情報 コンニャク培 土同時複合作業機の開発, 群馬県農政部発行 広 報誌「ぐんまの農業研究と普及活動」第 37 号 (平 成 30 年 7 月), https://www.pref.gunma.jp/uploaded/ attachment/45992.pdf
- 東予地区さといも技術協議会 (2023): 技術員向けさ といも「伊予美人」栽培マニュアル Ver.5, 6,12. 全農愛媛県本部 (2019): 愛媛さといも広域選果場稼働!~さといも「伊予美人」の生産・販売拡大へ ~, JA 全農えひめ情報あぐり~ど, 2019 6Jun.-7Jul., 7.